

РУКОВОДСТВО ПО НАСТРОЙКЕ

RusGuardFaceIntegrationDriver

1. Назначение

Приложение [RusGuardFaceIntegrationDriver](#) предназначено для интеграции терминалов [RusGuard R20-Face](#) с различными СКУД. Поддерживаемые СКУД (вер. 6.0):

- PERCo [3.9.8.1 и старше]
- Sigur [1.0.60.1 и старше]
- ITV Интеллект
- Parsec 3 [3.10.325.21 и старше]
- Bolid
- Octagram\Legos
- Honeywell [Pro-Watch]
- Itrium
- Бастион2 [postgresql]
- PERCo-WEB

Если вашей СКУД нет в списке поддерживаемых, отправьте ваш запрос на почту Soft@RgSec.ru.

2. Монтаж

Смонтируйте терминал распознавания лиц согласно комплексной инструкции. Подключите устройство к сети и настройте сетевые параметры терминалов.

- [Инструкция по настройке](#)
- [Конфигуратор сетевых настроек](#)

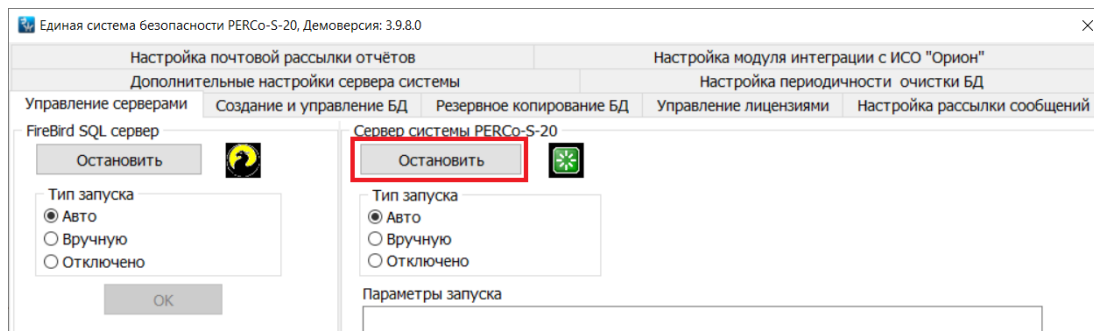
3. Первоначальная настройка интеграции

3.1 Запустите приложение RusGuardFaceIntegrationDriver.exe.

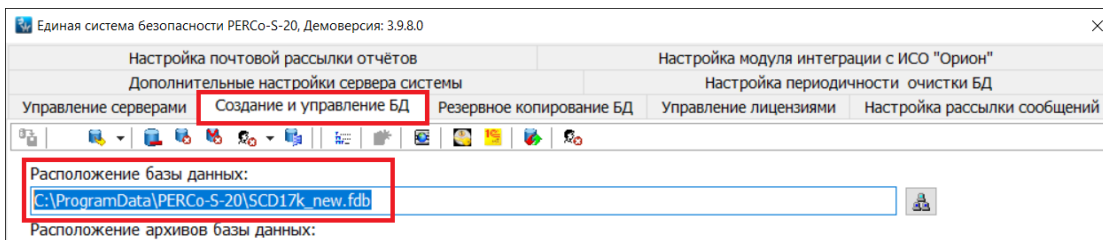
3.2 На время первоначальной настройки для PERCo и Sigur рекомендуется остановить сервер СКУД.

3.2.1 СКУД PERCo

Запустите «Центр управления» PERCo-S-20. Нажмите «Остановить Сервер системы».

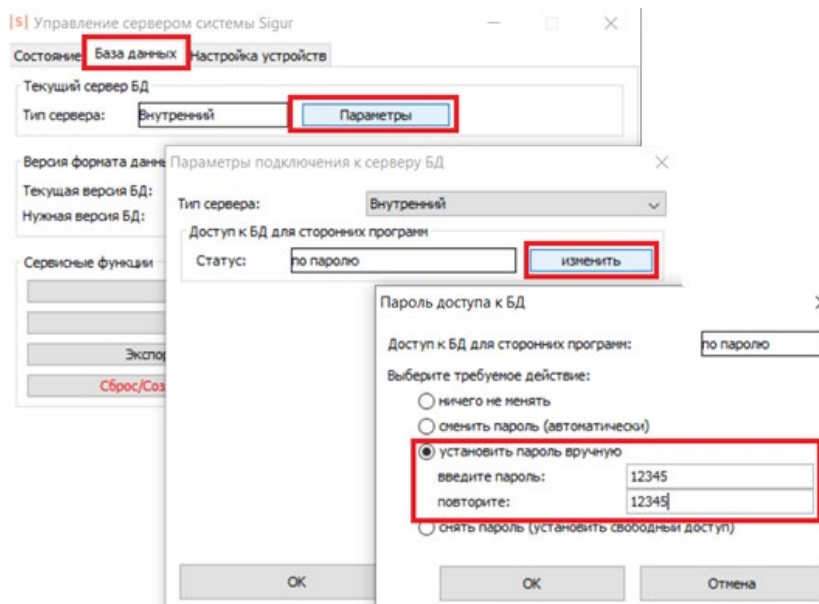


Скопируйте путь расположения базы данных.

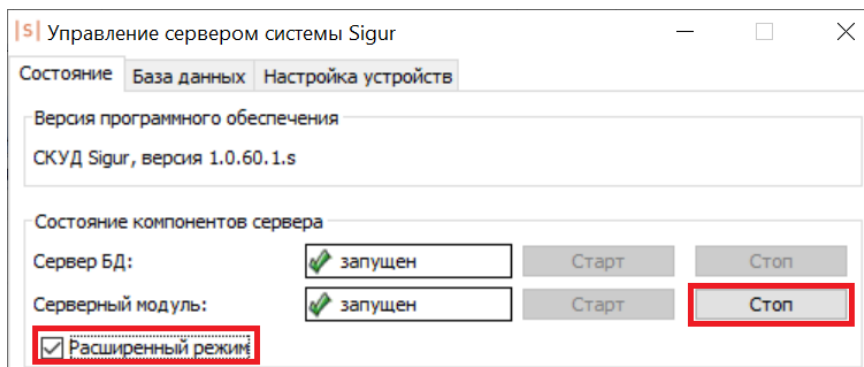



3.2.2 СКУД Sigur

Запустите «Управление сервером Sigur». Задайте пользовательский пароль подключения к серверу, сохраните данные.



Остановите сервер.



3.3 Нажмите «Изменить настройки» , выберите нужный драйвер и задайте настройки подключения.

3.2.1 Для PERCo указывается путь до базы данных, логин (по умолчанию SYSDBA) и пароль (по умолчанию masterkey)

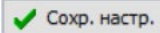
3.2.2 Для Sigur указывается только пароль подключения к серверу


3.2.3 Для ITV указываются:

- Адрес сервера SQL (если инстанс не по умолчанию, то с инстансом)
- Имя пользователя SQL (предпочтительно sa)
- Пароль пользователя
- Задается Каталог с фотографиями (Обычно C:\Program Files (x86)\Интеллект\Bmp\Person)

3.2.4 Для Parsec, Bolid, Octagram\Legos, Honeywell, Itrium указываются:

- Адрес сервера SQL (если инстанс не по умолчанию, то с инстансом)
- Имя базы данных, если она отличается от имени по умолчанию
- Имя пользователя SQL (предпочтительно sa)
- Пароль пользователя

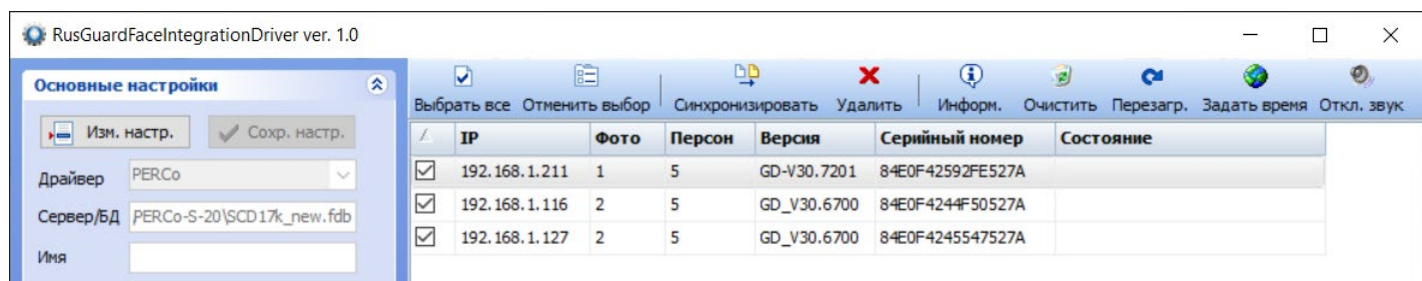
3.4 Выберите из списка локальный адрес, соответствующий интерфейсу, который взаимодействует с терминалами. Нажмите «Сохранить настройки» .

3.5 В случае успешного подключения к базе СКУД в информационном окне отобразится информация о загруженных сотрудниках 

В случае сообщения об ошибке  – проверьте правильность данных для подключения, а затем повторите процедуру.

3.6 Добавьте терминалы в базу по IP адресу

В случае, если терминал доступен по сети, он будет добавлен в общий список с описанием основных его параметров.



3.7 Задайте необходимые параметры конфигурации проверок и настроек и нажмите «Задать».

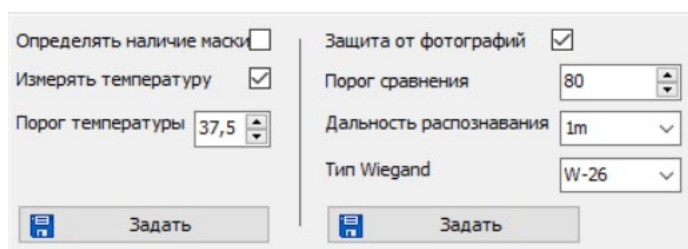



Не задавайте терминалам без термометра функцию определения температуры.




Для драйвера Sigur ключи в терминалы будут записаны в соответствии с типом Wiegand.

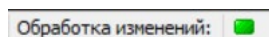
Установите нужный тип Wiegand до выполнения действий п.3.8.



3.8 Нажмите «Очистить»  и «Задать время» .

3.9 Для первоначальной синхронизации всей базы СКУД с терминалами нажмите

«Синхронизировать» . В терминалы добавятся все сотрудники, удовлетворяющие критерию отбора. Процесс обработки изменений отображается зеленым индикатором



3.10 Запустите сервер СКУД.

4. Обработка изменений

Обработка изменений в базе СКУД осуществляется автоматически каждые 60 с. Добавление, удаление, изменение фотографий автоматически обработается процессом синхронизации.

5. Добавление терминала к функционирующей интеграции

При необходимости добавить терминал к уже действующей интеграции повторите шаги 3.6-3.9



В общем списке отмените выбор ранее добавленных терминалов, чтобы их не коснулись действия по Очистке и Синхронизации.

6. Удаление терминала

Если необходимо удалить один из терминалов, выберите его в общем списке и нажмите



«Удалить»

7. Логирование измерений температуры (функция доступна для драйвера PERCo)

После измерения терминалом температуры сотрудников данные добавляются в логи событий системы PERCo. Для просмотра логов измерения температуры задайте фильтр по «Категории события» – *События от терминала RusGuard*. Для уточнения выборки можно задать подкатегорию события – *Температура в норме* или *Повышенная температура*.

Выборка

02.08.2020 02.08.2020 ☐ Добавить журнал отладки Шаблоны выборок

Период 00:00 00:00 ☐ Не показывать в выражениях уволенных сотрудников, удалённых посетителей, открытые подразделения и помещения

Условие Подкатегория события

Выражения

Категория события = События от терминала RusGuard

Подкатегория события = Повышенная температура

Подкатегория события = Температура в норме

Консоль управления PERCo-S-20, Демоверсия: 3.9.8.0

Файл Вид Разделы Помощь

Закончить сеанс Сохранить Обновить Назад Вперед История Справка Выход

Администрирование

- Конфигуратор
- Конфигурация Mifare
- Помещения и иненоскена
- Назначение прав доступа операторов
- Планировщик заданий
- Отчет по SMS

События устройств и действия пользователей

События за 02 авг. 2020

Таб. №	Сотрудник (Посетитель)	Дата	Время	Подразделение	Категория события	Подкатегория события	Должность	Государственный регистрационный знак
1	Петров П.П.	02.08.2020	13:04:07	(не определено)	События от терминала RusGuard	Температура в норме	(не определена)	Температура 36.3
2	Петров П.П.	02.08.2020	13:04:06	(не определено)	События от терминала RusGuard	Температура в норме	(не определена)	Температура 36.3
3	Петров П.П.	02.08.2020	13:03:59	(не определено)	События от терминала RusGuard	Температура в норме	(не определена)	Температура 36.3
4	Петров П.П.	02.08.2020	13:03:58	(не определено)	События от терминала RusGuard	Температура в норме	(не определена)	Температура 36.3
5	Петров П.П.	02.08.2020	13:03:57	(не определено)	События от терминала RusGuard	Температура в норме	(не определена)	Температура 36.3